

Cognome: _____

Compito A

Nome: _____

Matricola: _____

Es.1: 8 punti	Es.2: 8 punti	Es.3: 8 punti	Es.4: 8 punti	Totale

1. (a) Determinare l'integrabilità della funzione

$$f(t) = \frac{(1 - e^{-t})^2}{e^{2t} - 1}$$

sull'intervallo $(0, +\infty) \subseteq \mathbb{R}$.

- (b) Calcolare l'integrale

$$I = \int_0^{+\infty} \frac{(1 - e^{-t})^2}{e^{2t} - 1} dt.$$

2. Si consideri l'equazione differenziale

$$y' = e^x - 2e^{x-y},$$

dove $y = y(x)$.

- (a) Riconoscere di che tipo di equazione differenziale si tratta.
 (b) Determinare le eventuali soluzioni stazionarie (cioè quelle del tipo $y(x) = k$, con $k \in \mathbb{R}$).
 (c) Individuare la soluzione $\bar{y} : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ che passa per il punto $(0, 1)$.
 (d) Scrivere il polinomio di MacLaurin di grado due della funzione \bar{y} , senza calcolare esplicitamente le derivate di \bar{y} nel generico punto x di \mathbb{R} .
3. Sia γ la curva di \mathbb{R}^3 di equazioni parametriche

$$\begin{cases} x = \frac{t^2}{2} \\ y = \sqrt{2} \frac{t^3}{3} \\ z = \frac{t^4}{4} \end{cases} \quad t \in [1, 2].$$

- (a) Determinarne la lunghezza L di γ .
 (b) Determinare il piano osculatore π_0 a γ nel punto $P_0 \equiv (1, \frac{4}{3}, 1) \in \gamma$.
 (c) Determinare la curvatura κ_0 e il raggio di curvatura ρ_0 di γ nel punto P_0 .
 (d) Determinare il centro C_0 della circonferenza osculatrice nel punto P_0 .
4. Nello spazio riferito a un sistema cartesiano $Oxyz$, sia $P \equiv (-1, 2, 3)$ e sia r la retta che si ottiene intersecando i due piani $\pi_1 : -x + 2y + 3z + 1 = 0$ e $\pi_2 : x + y + z = 0$.
- (a) Scrivere un'equazione cartesiana del piano π ortogonale a r che passa per P .
 (b) Determinare le coordinate del punto P'' simmetrico di P rispetto a r .

Tutte le risposte devono essere motivate. I fogli di brutta non devono essere consegnati.

Soluzioni

1. (a) Poiché $f(t) \geq 0$, $f(t) \sim \frac{t}{2}$ per $t \rightarrow 0^+$ e $f(t) \sim e^{-2t}$ per $t \rightarrow +\infty$, si ha che f è integrabile su tutto l'intervallo $(0, +\infty) \subseteq \mathbb{R}$.
- (b) Posto $x = e^t$, si ha $t = \log x$, $dt = dx/x$, e

$$I = \int_0^{+\infty} \frac{(1 - e^{-t})^2}{e^{2t} - 1} dt = \int_1^{+\infty} \frac{(1 - x^{-1})^2}{x^2 - 1} \frac{dx}{x} = \int_1^{+\infty} \frac{x - 1}{x^3(x + 1)} dx.$$

La funzione razionale integranda ammette lo spezzamento in frazioni semplici

$$\frac{x - 1}{x^3(x + 1)} = \frac{A}{x} + \frac{B}{x^2} + \frac{C}{x^3} + \frac{D}{x + 1}$$

per degli opportuni coefficienti $A, B, C, D \in \mathbb{R}$. Poiché si ha

$$\frac{x - 1}{x^3(x + 1)} = \frac{(A + D)x^3 + (A + B)x^2 + (B + C)x + C}{x^3(x + 1)}$$

deve essere

$$\begin{cases} A + D = 0 \\ A + B = 0 \\ B + C = 1 \\ C = -1 \end{cases} \quad \text{ossia} \quad \begin{cases} A = -2 \\ B = 2 \\ C = -1 \\ D = 2. \end{cases}$$

Pertanto, si ha

$$\begin{aligned} I &= \int_1^{+\infty} \left(-\frac{2}{x} + \frac{2}{x^2} - \frac{1}{x^3} + \frac{2}{x + 1} \right) dx \\ &= \left[-2 \ln |x| + 2 \ln |x + 1| - \frac{2}{x} + \frac{1}{2} \frac{1}{x^2} \right]_1^{+\infty} \\ &= \left[2 \ln \frac{x + 1}{x} - \frac{2}{x} + \frac{1}{2} \frac{1}{x^2} \right]_1^{+\infty} \\ &= - \left(2 \ln 2 - 2 + \frac{1}{2} \right) \\ &= \frac{3}{2} - \ln 4. \end{aligned}$$

2. (a) Poiché si può porre nella forma $y' = e^x(1 - 2e^{-y})$, l'equazione è del tipo $y' = a(x)b(y)$ con $a(x) = e^x$ e $b(y) = 1 - 2e^{-y}$. Quindi è a variabili separabili.
- (b) Le soluzioni stazionarie sono le soluzioni dell'equazione $b(y) = 0$, ossia dell'equazione $1 - 2e^{-y} = 0$, equivalente all'equazione $e^y - 2 = 0$, la cui unica soluzione è $y = \ln 2$.
- (c) Le altre soluzioni si ottengono separando le variabili e integrando:

$$\int \frac{dy}{1 - 2e^{-y}} = \int e^x dx \quad \text{ossia} \quad \int \frac{e^y}{e^y - 2} dy = \int e^x dx,$$

da cui si ottiene

$$\ln |e^y - 2| = e^x + c \quad c \in \mathbb{R},$$

da cui segue

$$|e^y - 2| = e^{e^x + c} = e^c e^{e^x} \quad c \in \mathbb{R},$$

ossia

$$|e^y - 2| = k e^{e^x} \quad k \in (0, +\infty).$$

Di conseguenza, risulta

$$e^y - 2 = \pm k e^{e^x} \quad k \in (0, +\infty),$$

ossia

$$e^y - 2 = K e^{e^x} \quad K \in \mathbb{R} \setminus \{0\},$$

da cui si ottiene l'integrale generale

$$y(x) = \ln \left(2 + K e^{e^x} \right) \quad K \in \mathbb{R} \setminus \{0\}.$$

Osservando che per $K = 0$ si ottiene la soluzione stazionaria $y(x) = \ln 2$, si ha che le soluzioni dell'equazione differenziale di partenza sono tutte e sole quelle del tipo

$$y(x) = \ln \left(2 + K e^{e^x} \right) \quad K \in \mathbb{R}.$$

Imponendo il passaggio per il punto $(0, 1)$, si ottiene $1 = \ln(2 + Ke)$, da cui segue $2 + Ke = e$, ossia $K = 1 - \frac{2}{e}$. Sostituendo tale valore di K nell'integrale generale, si ottiene la soluzione

$$\bar{y}(x) = \ln \left(2 + \left(1 - \frac{2}{e} \right) e^{e^x} \right) = \ln \left(2 + (e - 2) e^{e^x - 1} \right).$$

Poiché $1 - \frac{2}{e}$ è positivo, la soluzione \bar{y} è effettivamente definita su tutto \mathbb{R} .

(d) Poiché \bar{y} è una soluzione dell'equazione differenziale di partenza, si ha

$$\begin{aligned} \bar{y}'(x) &= e^x - 2 e^{x - \bar{y}(x)} \\ \bar{y}''(x) &= e^x - 2 e^{x - \bar{y}(x)} (1 - \bar{y}'(x)). \end{aligned}$$

Pertanto, utilizzando la condizione iniziale, si ha

$$\begin{aligned} \bar{y}(0) &= 1 \\ \bar{y}'(0) &= e^0 - 2e^{0 - \bar{y}(0)} = 1 - 2e^{-1} \\ \bar{y}''(0) &= e^0 - 2e^{0 - \bar{y}(0)} (1 - \bar{y}'(0)) = 1 - 2e^{-1} 2e^{-1} = 1 - 4e^{-2}. \end{aligned}$$

Quindi, il polinomio di MacLaurin di grado due di \bar{y} è

$$1 + (1 - 2e^{-1})x + (1 - 4e^{-2})\frac{x^2}{2}.$$

3. (a) Sia $f(t) = \left(\frac{t^2}{2}, \sqrt{2} \frac{t^3}{3}, \frac{t^4}{4} \right)$. Allora si ha $f'(t) = (t, \sqrt{2}t^2, t^3)$ e $\|f'(t)\| = t(1 + t^2)$, per ogni $t \in [1, 2]$. Quindi la curva γ è regolare e

$$L = \int_{\gamma} ds = \int_1^2 \|f'(t)\| dt = \int_1^2 t(1 + t^2) dt = \left[\frac{t^2}{2} + \frac{t^4}{4} \right]_1^2 = \frac{21}{4}.$$

- (b) Il punto $P_0 \in \gamma$ corrisponde al valore $t_0 = \sqrt{2}$ del parametro, ossia $P_0 = f(\sqrt{2})$. Poiché $f''(t) = (1, 2\sqrt{2}t, 3t^2)$, si ha

$$\begin{aligned} f(\sqrt{2}) &= \left(1, \frac{4}{3}, 1 \right) \\ f'(\sqrt{2}) &= (\sqrt{2}, 2\sqrt{2}, 2\sqrt{2}) \\ f''(\sqrt{2}) &= (1, 4, 6) \end{aligned}$$

e

$$f'(\sqrt{2}) \wedge f''(\sqrt{2}) = \sqrt{2} \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 1 & 2 & 2 \\ 1 & 4 & 6 \end{vmatrix} = \sqrt{2} (4, -4, 2) = 2\sqrt{2} (2, -2, 1).$$

Pertanto, se $X \equiv (x, y, z)$, il piano osculatore a γ in P_0 ha equazione

$$\langle f'(\sqrt{2}) \wedge f''(\sqrt{2}), X - P_0 \rangle = 0$$

ossia

$$\langle (2, -2, 1), (x - 1, y - \frac{4}{3}, z - 1) \rangle = 0$$

ossia

$$\pi_0 : 6x - 6y + 3z - 1 = 0.$$

(c) Poiché $\|f'(\sqrt{2})\| = 3\sqrt{2}$ e $\|f'(\sqrt{2}) \wedge f''(\sqrt{2})\| = 6\sqrt{2}$, si ha

$$\kappa_0 = \frac{\|f'(\sqrt{2}) \wedge f''(\sqrt{2})\|}{\|f'(\sqrt{2})\|^3} = \frac{6\sqrt{2}}{(3\sqrt{2})^3} = \frac{1}{9} \quad \text{e} \quad \rho_0 = \frac{1}{\kappa_0} = 9.$$

(d) Il centro della circonferenza osculatrice è

$$C_0 = f(\sqrt{2}) + \rho_0 \mathbf{n}(\sqrt{2}) = P_0 + \rho_0 \mathbf{n}(\sqrt{2}),$$

dove $\mathbf{n}(\sqrt{2})$ è il versore normale a γ in P_0 . Poiché il versore tangente e il versore binormale sono rispettivamente

$$\begin{aligned} \mathbf{t}(\sqrt{2}) &= \frac{f'(\sqrt{2})}{\|f'(\sqrt{2})\|} = \frac{\sqrt{2}(1, 2, 2)}{3\sqrt{2}} = \frac{1}{3}(1, 2, 2) \\ \mathbf{b}(\sqrt{2}) &= \frac{f'(\sqrt{2}) \wedge f''(\sqrt{2})}{\|f'(\sqrt{2}) \wedge f''(\sqrt{2})\|} = \frac{2\sqrt{2}(2, -2, 1)}{6\sqrt{2}} = \frac{1}{3}(2, -2, 1), \end{aligned}$$

il versore normale è

$$\mathbf{n}(\sqrt{2}) = \mathbf{b}(\sqrt{2}) \wedge \mathbf{t}(\sqrt{2}) = \frac{1}{3} \frac{1}{3} \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 2 & -2 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \end{vmatrix} = \frac{1}{9}(-6, -3, 6) = \frac{1}{3}(-2, -1, 2).$$

In conclusione, si ha

$$C_0 = \left(1, \frac{4}{3}, 1\right) + 9 \frac{1}{3}(-2, -1, 2) = \left(1, \frac{4}{3}, 1\right) + 3(-2, -1, 2) = \left(-5, -\frac{5}{3}, 7\right).$$

4. (a) Le direzioni ortogonali ai piani π_1 e π_2 sono individuate rispettivamente dai vettori $\mathbf{a}_1 = (-1, 2, 3)$ e $\mathbf{a}_2 = (1, 1, 1)$. Pertanto la direzione di r è individuata dal vettore

$$\mathbf{a} = \mathbf{a}_1 \wedge \mathbf{a}_2 = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ -1 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = (-1, 4, -3).$$

Il piano ortogonale a r passante per il punto $P \equiv (-1, 2, 3)$ è

$$\pi : -1(x+1) + 4(y-2) - 3(z-3) = 0$$

ossia $\pi : x - 4y + 3z = 0$.

- (b) Poiché $(\frac{1}{3}, -\frac{1}{3}, 0) \in r$, la retta r ha equazioni parametriche

$$r : \begin{cases} x = \frac{1}{3} - t \\ y = -\frac{1}{3} + 4t \\ z = -3t. \end{cases}$$

La proiezione ortogonale di P su r è il punto P' intersezione fra la retta r e il piano π . Intersecando r con π , si ha

$$\frac{1}{3} - t - 4\left(-\frac{1}{3} + 4t\right) + 3(-3t) = 0,$$

da cui si ottiene il valore

$$t = \frac{5}{3 \cdot 26}.$$

Pertanto, si ha

$$P' \equiv \left(\frac{7}{26}, -\frac{1}{13}, -\frac{5}{26}\right).$$

Poiché il punto P' è il punto medio del segmento che ha per estremi i punti P e P'' , posto $P'' \equiv (x, y, z)$, si ha

$$\left(\frac{7}{26}, -\frac{1}{13}, -\frac{5}{26}\right) = \left(\frac{x-1}{2}, \frac{y+2}{2}, \frac{z+3}{2}\right),$$

da cui si ottiene

$$P'' \equiv \left(\frac{20}{13}, -\frac{28}{13}, -\frac{44}{13}\right).$$