

Cognome: _____

Matricola: _____

Nome: _____

Es.1: 9 punti	Es.2: 8 punti	Es.3: 9 punti	Es.4: 7 punti	Totale

1. Sia $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ la funzione definita da

$$f(x) = \begin{cases} \frac{x^3 y^2}{(x^2 + y^2)^2} & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{se } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$$

- Stabilire se f è continua in $\mathbf{0} \equiv (0, 0)$.
- Stabilire se f è derivabile in $\mathbf{0}$. In caso affermativo, calcolare il gradiente $\nabla f(\mathbf{0})$.
- Stabilire lungo quali versori $\mathbf{v} = (a, b)$, $a^2 + b^2 = 1$, esiste la derivata direzionale $D_{\mathbf{v}}f(\mathbf{0})$.
- Stabilire se f è differenziabile in $\mathbf{0}$.
- Stabilire se $f \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^2)$.
- Stabilire se $\mathbf{0}$ è un punto critico per f . In caso affermativo, stabilire la natura di tale punto critico.

2. Sia $q : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ la forma quadratica definita da

$$q(x, y) = x^2 - 6xy - 7y^2 \quad \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2.$$

- Classificare q .
- Determinare il valore minimo assoluto ed il valore massimo assoluto che q assume sul vincolo $\gamma : x^2 + y^2 = 1$. Determinare inoltre i punti di γ in cui q assume tali valori.

3. Sia Σ la superficie di equazioni parametriche

$$\begin{cases} x = u^2 + v^2 \\ y = u^2 - v^2 \\ z = 2uv \end{cases} \quad (u, v) \in \Omega$$

dove

$$\Omega = \{(u, v) \in \mathbb{R}^2 : -v \leq u \leq v, 1 \leq u^2 + v^2 \leq 4, v \geq 0\}.$$

- Disegnare l'insieme Ω nel piano uv dei parametri.
 - Stabilire se Σ è una superficie regolare.
 - Calcolare l'area di Σ .
4. Calcolare il lavoro del campo $\mathbf{F} = (x^2 - y^2 + 1, x^2 + y^2 - 1)$ lungo la curva $\gamma = \partial\Omega$, orientata positivamente, dove

$$\Omega = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : \frac{x}{\sqrt{3}} \leq y \leq \sqrt{3}x, x^2 + y^2 \leq r^2, x \geq 0, y \geq 0 \right\}.$$

Istruzioni. Ogni risposta deve essere giustificata. Il testo del compito deve essere consegnato insieme alla bella, mentre i fogli di brutta non devono essere consegnati. Durante la prova non è consentito l'uso di libri, quaderni, calcolatrici e apparecchiature elettroniche.

Tempo. 2 ore.

Soluzioni

1. Sia $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ la funzione definita da

$$f(x) = \begin{cases} \frac{x^3 y^2}{(x^2 + y^2)^2} & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{se } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$$

(a) Passando in coordinate polari si ha

$$|f(x, y) - f(0, 0)| = \left| \frac{\rho^5 \cos^3 \theta \sin^2 \theta}{\rho^4} \right| = \rho |\cos^3 \theta \sin^2 \theta| \leq \rho \rightarrow 0 \quad \text{per } \rho \rightarrow 0.$$

Pertanto $F(\rho, \theta)$ converge a 0 uniformemente rispetto a θ e quindi

$$\lim_{\mathbf{x} \rightarrow \mathbf{0}} f(\mathbf{x}) = \mathbf{0} = f(\mathbf{0}),$$

ossia f è continua in $\mathbf{0}$.

(b) la funzione f è derivabile in $\mathbf{0}$ poiché

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) &= \lim_{x \rightarrow 0} \frac{f(x, 0) - f(0, 0)}{x - 0} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{0 - 0}{x} = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) &= \lim_{y \rightarrow 0} \frac{f(0, y) - f(0, 0)}{y - 0} = \lim_{y \rightarrow 0} \frac{0 - 0}{y} = 0. \end{aligned}$$

In particolare, il gradiente è $\nabla f(0, 0) = (0, 0)$.

(c) Sia $\mathbf{v} = (a, b)$, $a^2 + b^2 = 1$. Allora

$$D_{\mathbf{v}}f(\mathbf{0}) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(t\mathbf{v}) - f(\mathbf{0})}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(ta, tb)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} \frac{t^5 a^3 b^2}{t^4 (a^2 + b^2)^2} = a^3 b^2.$$

Pertanto, la derivata direzionale $D_{\mathbf{v}}f(\mathbf{0})$ esiste lungo ogni versore \mathbf{v} .

(d) La funzione f non è differenziabile in $\mathbf{0}$. Infatti, se fosse differenziabile, allora dovrebbe valere la formula del gradiente $D_{\mathbf{v}}f(\mathbf{0}) = \langle \nabla f(0, 0), \mathbf{v} \rangle$, per ogni versore $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^2$, ossia dovrebbe essere $a^3 b^2 = 0$, per ogni $a, b \in \mathbb{R}^2$, $a^2 + b^2 = 1$.

(e) Si ha $f \notin C^1(\mathbb{R}^2)$. Infatti, in caso contrario, la funzione f sarebbe differenziabile su tutto \mathbb{R}^2 (per il teorema del differenziale totale), mentre f non è differenziabile in $\mathbf{0}$.

(f) Poiché f è derivabile in $\mathbf{0}$ e $\nabla f(\mathbf{0}) = \mathbf{0}$, $\mathbf{0}$ è un punto critico per f . Più precisamente, $\mathbf{0}$ è un punto di sella. Infatti, $f(\mathbf{0}) = 0$ e il segno di $f(\mathbf{x})$ è determinato dal segno del numeratore: $f(x, y) > 0$ per ogni $x > 0$, $y \neq 0$, $f(x, y) < 0$ per ogni $x < 0$, $y \neq 0$, $f(x, y) = 0$ quando $x = 0$ o $y = 0$. Pertanto, in un qualunque intorno di $\mathbf{0}$ ci sono sempre punti in cui $f(\mathbf{x}) > 0$ e punti in cui $f(\mathbf{x}) < 0$.

2. (a) La matrice che rappresenta q è

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ -3 & -7 \end{bmatrix}.$$

Poiché $|A| = -7 - 9 = -16 < 0$, q è una forma quadratica indefinita.

(b) La forma quadratica q è una funzione continua su γ e γ è un compatto. Quindi, per il teorema di Weierstrass, q possiede massimo e minimo assoluti su γ . Per determinare tali valori, possiamo procedere nei modi seguenti.

Primo modo (algebrico). Poiché $\gamma = S^1 = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^2 : \|\mathbf{x}\| = 1\}$, la forma quadratica q assume i suoi valori massimi e minimi assoluti in corrispondenza dell'autovalore massimo e dell'autovalore minimo. Poiché

$$|\lambda I - A| = \begin{vmatrix} \lambda - 1 & 3 \\ 3 & \lambda + 7 \end{vmatrix} = \lambda^2 + 6\lambda - 16 = (\lambda + 8)(\lambda - 2),$$

gli autovalori di q sono $\lambda_1 = -8$ e $\lambda_2 = 2$. Quindi, il valore minimo di q è $\lambda_1 = -8$ e il valore massimo è $\lambda_2 = 2$. Per determinare i punti in cui tali valori vengono assunti basta determinare gli autospazi di q e intersecarli con il vincolo γ . Gli autospazi sono

$$\begin{aligned} V_{-8} &= \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : y = 3x\} = \langle(1, 3)\rangle \\ V_2 &= \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x = -3y\} = \langle(3, -1)\rangle. \end{aligned}$$

Pertanto, i punti di minimo sono dati dai punti

$$P_{1,2} \equiv \pm \frac{1}{\sqrt{10}} (1, 3)$$

mentre i punti di massimo sono dati dai punti

$$Q_{1,2} \equiv \pm \frac{1}{\sqrt{10}} (3, -1).$$

Secondo modo (analitico). Poiché la funzione q è di classe C^1 su tutto \mathbb{R}^2 (essendo un polinomio) e il vincolo γ è regolare, i punti critici di q vincolati a γ sono da cercarsi tra le soluzioni del sistema

$$\begin{cases} q'_x(x, y)g'_y(x, y) - q'_y(x, y)g'_x(x, y) = 0 \\ g(x, y) = 0 \end{cases}$$

ossia

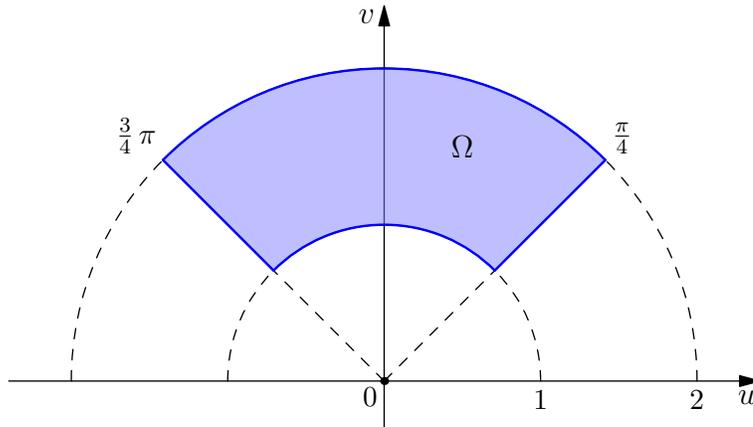
$$\begin{cases} 3x^2 + 8xy - 3y^2 = 0 \\ x^2 + y^2 = 1. \end{cases}$$

Consideriamo la prima equazione $3y^2 - 8xy - 3x^2 = 0$ come un'equazione in y . Allora, le radici sono

$$y = \frac{4x \pm \sqrt{16x^2 + 9x^2}}{3} = \frac{4x \pm 5x}{3}$$

da cui si ha $y = 3x$ oppure $y = -\frac{1}{3}x$. Intersecando queste due rette con il vincolo γ si riottengono i punti $P_{1,2}$ e $Q_{1,2}$. Infine, valutando q in tali punti si ritrovano i valori massimi e minimi di q ottenuti in precedenza.

3. (a) L'insieme Ω è



(b) Sia $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3$ la funzione, definita da

$$f(u, v) = (u^2 + v^2, u^2 - v^2, 2uv) \quad \forall (u, v) \in \Omega,$$

che dà la parametrizzazione di Σ . Allora, si ha

$$\frac{\partial f}{\partial u} = (2u, 2u, 2v) \quad \text{e} \quad \frac{\partial f}{\partial v} = (2v, -2v, 2u).$$

Quindi, il vettore normale è

$$\mathbf{N} = \frac{\partial f}{\partial u} \wedge \frac{\partial f}{\partial v} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 2u & 2u & 2v \\ 2v & -2v & 2u \end{vmatrix} = 4 \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ u & u & v \\ v & -v & u \end{vmatrix} = 4(u^2 + v^2, -u^2 + v^2, -2uv)$$

e

$$\|\mathbf{N}\| = 16\sqrt{(u^2 + v^2)^2 + (-u^2 + v^2)^2 + 4u^2v^2} = 16\sqrt{2(u^4 + 2u^2v^2 + v^4)} = 16\sqrt{2}(u^2 + v^2).$$

Pertanto, $\|\mathbf{N}(u, v)\| = 0$ se e solo se $(u, v) = (0, 0)$. Poiché $O \notin \Omega$, si ha $\|\mathbf{N}(u, v)\| \neq 0$ per ogni $(u, v) \in \Omega$, ossia la superficie Σ è regolare.

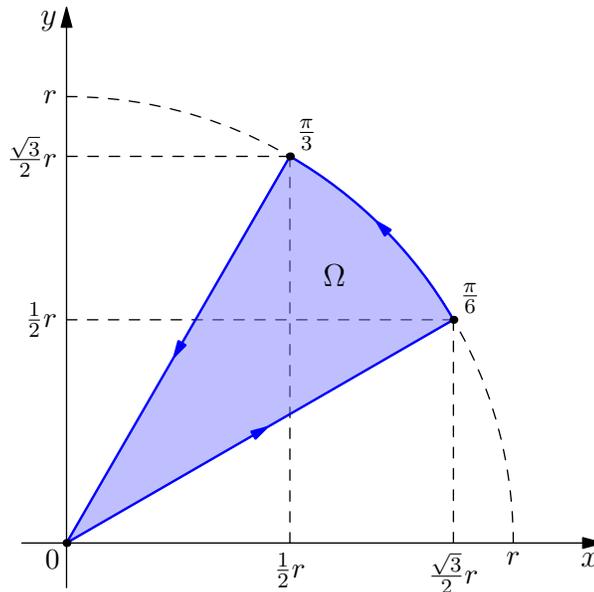
(c) L'area di Σ è

$$\mathcal{A}(\Sigma) = \iint_{\Sigma} d\sigma = \iint_{\Omega} \|\mathbf{N}\| \, du \, dv = 16\sqrt{2} \iint_{\Omega} (u^2 + v^2) \, du \, dv.$$

Passando alle coordinate polari, si ha che Ω è descritto dalle condizioni $1 \leq \rho \leq 2$ e $\frac{\pi}{4} \leq \theta \leq \frac{3}{4}\pi$, e pertanto

$$\mathcal{A}(\Sigma) = \int_1^2 \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{3}{4}\pi} \rho^2 \, \rho \, d\rho \, d\theta = \int_1^2 \rho^2 \, d\rho \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{3}{4}\pi} d\theta = \frac{15}{\sqrt{2}} \pi.$$

4. Poiché $\mathbf{F} \in \mathcal{C}^1(\Omega)$ e l'insieme Ω



è semplice, possiamo utilizzare il teorema di Gauss-Green:

$$L_{\gamma}(\mathbf{F}) = \iint_{\Omega} \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) dx \, dy = 2 \iint_{\Omega} (x + y) \, dx \, dy.$$

Passando in coordinate polari, l'insieme Ω è determinato dalle condizioni $0 \leq \rho \leq r$ e $\frac{\pi}{6} \leq \theta \leq \frac{\pi}{3}$. Quindi, si ha

$$\begin{aligned} L_\gamma(\mathbf{F}) &= 2 \int_0^r \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{\pi}{3}} (\rho \cos \theta + \rho \sin \theta) \rho \, d\rho \, d\theta = 2 \int_0^r \rho^2 \, d\rho \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{\pi}{3}} (\cos \theta + \sin \theta) \, d\theta \\ &= 2 \left[\frac{\rho^3}{3} \right]_0^r \left[\sin \theta - \cos \theta \right]_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{\pi}{3}} = \frac{2}{3} (\sqrt{3} - 1) r^3. \end{aligned}$$